

INFORMAȚII PERSONALE

Ginerică Cosmin-George

✉ cosmin.ginerica@unitbv.ro

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

01.10.2024-Prezent

Asistent universitar

Universitatea Transilvania din Brașov, Brașov, România

- Departamentul de Automatică și Tehnologia Informației, Facultatea de Inginerie Electrică și Știința Calculatoarelor
- Domenii de interes: robotică, inteligență artificială, vedere artificială

01.01.2022-Prezent

Manager proiect informatic

Elektrobit Automotive S.R.L., Brașov, România

- Gestionarea unei echipe de dezvoltare software responsabilă pentru implementarea unor module specifice de Adaptive Autosar.
- Realizarea planificării sarcinilor de lucru pentru echipă
- Gestionarea interacțiunilor cu alte echipe

Tipul sau sectorul de activitate Industria Automotive

05.08.2013-01.01.2022

Inginer software

Elektrobit Automotive S.R.L., Brașov, România

- Realizare de cercetare specifică domeniului de inteligență artificială
- Realizare de cercetare specifică domeniului de vedere artificială

Tipul sau sectorul de activitate Industria Automotive

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

01.10.2019-18.04.2024

Diplomă de Doctor

Domeniul tezei de doctorat Mecatronica și Robotică, titlul tezei: "Conducerea roboților autonomi utilizând tehnici de inteligență artificială", coordonator științific Prof. dr. ing. Sorin GRIGORESCU, Școala Doctorală Interdisciplinară, Universitatea Transilvania din Brașov.

01.10.2014-01.07.2016

Diplomă de Master

Domeniul de studii Ingineria Sistemelor, programul de studii Sisteme Avansate în Automatică și Tehnologii Informatică, Facultatea de Inginerie Electrică și Știința Calculatoarelor, Universitatea Transilvania din Brașov.

01.10.2010-01.07.2014

Diplomă de Licență

Domeniul de studii Ingineria sistemelor, programul de studii Automatică și Informatică Aplicată, Facultatea de Inginerie Electrică și Știința Calculatoarelor, Universitatea Transilvania, Brașov.

01.10.2006-01.07.2010

Diplomă de Bacalaureat

Colegiul de Științe Grigore Antipa, Brașov (România)

COMPETENTE PERSONALE

Limba(i) maternă(e)

Română

Alte limbi străine cunoscute

	INTELEGERE		VORBIRE		SCRIERE
	Ascultare	Citire	Participare la conversație	Discurs oral	
Engleză	C2	C2	B2	B2	B2
Germană	A2	A2	A1	A1	A2

Niveluri: A1/2: Utilizator elementar - B1/2: Utilizator independent - C1/2: Utilizator experimentat
Cadru european comun de referință pentru limbi străine

Competențe de comunicare

- bune abilitați de comunicare, datorate colaborării cu echipe internaționale în cadrul locului de muncă.

Competențe organizaționale/manageriale

- leadership
- gestionarea conflictelor
- organizarea eficientă a timpului și gestionarea sarcinilor

Competențe dobândite la locul de muncă

- o bună cunoaștere a limbajului de programare Python, datorită experienței anterioare acumulate în cadrul locului de muncă
- o bună cunoaștere a limbajului de programare C++, datorită experienței acumulate în cadrul locului de muncă
- o bună cunoaștere a domeniului de Inteligență Artificială, datorită studiului individual și a cercetărilor desfășurate în cadrul elaborării tezei de doctorat.
- o bună cunoaștere a domeniului de Vedere Artificială, datorită studiului individual și a cercetărilor desfășurate în cadrul elaborării tezei de doctorat.
- o bună cunoaștere a domeniului de Mecatronică și Robotică, datorită studiului individual și a cercetărilor desfășurate în cadrul elaborării tezei de doctorat.

Competențe informatice

- o bună cunoaștere a instrumentelor Microsoft Office™
- o bună cunoaștere a software-ului Atlassian (Jira, Confluence, etc.)

ACTIVITĂȚI DE CERCETARE

Publicații
Prezentări
Proiecte
Conferințe
Seminarii
Distincții
Afiliere
Referințe

- S.M. Grigorescu, G. Macesanu, T.T. Cocias, B. Trasnea, C. Ginerica, „Generative training images for machine learning-based object recognition system”, European Patent Application, Patent no. EP 3 343 432 A1, Date of publication: 04.05.2017.
- S.M. Grigorescu, C. Ginerica, „Recunoașterea formelor. Îndrumar de laborator. Set de lucrări practice privind procesarea statistică a datelor pentru disciplina Machine Learning”, Editura Universității Transilvania, ISBN 978-606-19-0894-3, 2017.
- C. Ginerica, M. Zaha, L. Floroian, D. Cojocaru, S. Grigorescu, “A Vision Dynamics Learning Approach to Robotic Navigation in Unstructured Environments”, Robotics 2024; 13(1):15, <https://doi.org/10.3390/robotics13010015>.
- C. Ginerica, M. V. Zaha, F. Gogianu, L. Busoniu, B. Trasnea and S. M. Grigorescu, "ObserveNet Control: A Vision-Dynamics Learning Approach to Predictive Control in Autonomous Vehicles," in IEEE Robotics and Automation Letters, doi: 10.1109/LRA.2021.3096157.

Publicații
Prezentări
Proiecte
Conferințe
Seminarii
Distincții
Afiliari
Referințe

- C. Ginerica, D. Cojocaru, S. Grigorescu, „A Vision-Dynamics Learning Approach to Prediction-Based Control in Autonomous Vehicles”, International Symposium on Signals, Circuits & Systems - ISSCS 2021.
- C. Ginerica, V. Iosifache, S. Grigorescu, „Vision Dynamics: Environment Modelling, Path Planning and Control Based on Semantic Segmentation”, International Joint Conference OPTIM-ACEMP 2021.
- S.M. Grigorescu, C. Ginerica, M. Zaha, G. Macesanu, B. Trasnea, „LVD-NMPC: A Learning-based Vision Dynamics Approach to Nonlinear Model Predictive Control for Autonomous Vehicles”, Advanced Robotic Systems, Sage Journals, 2021.
- B. Trasnea; C. Ginerica, M. Zaha, G. Măceșanu, C. Pozna, S. Grigorescu, OctoPath: An OcTree-Based Self-Supervised Learning Approach to Local Trajectory Planning for Mobile Robots. Sensors 2021, 21, 3606. <https://doi.org/10.3390/s21113606>.