



Bogdan Sibișan (Trăsnea)

✉ E-mail: bogdan.trasnea@unitbv.ro

Gen: Masculin | Data nașterii: 02/09/1991 | Locul nașterii: Brasov, România | Cetățenie: română

DESPRE MINE

Aici puteți să vă descrieți pe scurt...

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

Capgemini Engineering

Localitatea: Str. Camil Petrescu 3, Brasov | Țara: România

[05/2022 – În curs]

Lead Software Engineer

Dezvoltarea de proiecte software

Elektrobit

Localitatea: Calea Bucuresti nr. 10B, Brasov | Țara: România

[12/2017 – 05/2022]

Senior Software Engineer

Descrierea modelului mediului înconjurător în proiecte din industria automotive, folosind informații provenite de la senzori de camera și radar

Elektrobit

Localitatea: Calea Bucuresti nr. 10B, Brasov | Țara: România

[08/2013 – 11/2017]

Software engineer

Procesare de imagini, dezvoltare c++ în proiecte automotive, requirements engineering, integrare și industrializare software, unit testing. Proiecte de cercetare în domeniul procesării de imagini (în vederea dezvoltării competențelor).

Voice Business gmbH

Localitatea: Viena | Țara: Austria

[04/2013 – 05/2013]

Summer Intern

EDUCAȚIE ȘI FORMARE PROFESIONALĂ

[10/2017 – 09/2024]

Diploma de doctor/PhD

Universitatea Transilvania din Brasov

Localitatea: Brasov | Țara: România | Domeniul (domeniile) de studiu: Calculatoare și Tehnologia Informației | Media finală/ Rezultatul final: Summa cum laude | Lucrarea de diplomă: Integrarea fuziunii de senzori și a tehnicilor de inteligență artificială pentru planificarea avansată a traseului autovehiculelor autonome

[2014 – 2016]

Diploma de Master/Inginer diplomat

Facultatea de Inginerie Electrica si Stiinta Calculatoarelor, Universitatea Transilvania din Brasov

Localitatea: Brasov | **Țara:** România | | **Lucrarea de diplomă:** METODĂ ROBUSTĂ PENTRU DETECȚIAȘI RECUNOAȘTEREA SEMNELOR DE CIRCULAȚIE ACROMATICE, UTILIZÂNDU-SE TRANSFORMATA FOURIER DISCRETĂ ȘI INFERENȚA BAYESIANĂ

[2010 – 2014] **Diploma de licenta/Inginer**

Facultatea de Inginerie Electrica si Stiinta Calculatoarelor, Universitatea Transilvania din Brasov

Localitatea: Brasov | **Țara:** România | | **Lucrarea de diplomă:** TEHNICI DE FILTRARE ROBUSTĂ PENTRU DETECȚIA ȘI CLASIFICAREA OBIECTELOR DE INTERES ÎN SECVENȚE VIDEO DIN TRAFIC

[2006 – 2010] **Diploma de Bacalaureat**

Colegiul National "Andrei Saguna"

Localitatea: Brasov | **Țara:** România | **Domeniul (domeniile) de studiu:** Matematica - Informatica

COMPETENȚE LINGVISTICE

Limbă(i) maternă(e): română

Altă limbă (Alte limbi):

engleză

COMPREHENSIUNE ORALĂ C1 CITIT C1 SCRIS C1

EXPRIMARE SCRISĂ C1 CONVERSAȚIE C1

germană

COMPREHENSIUNE ORALĂ A2 CITIT A2 SCRIS A2

EXPRIMARE SCRISĂ A2 CONVERSAȚIE A2

Niveluri: A1 și A2 Utilizator de bază B1 și B2 Utilizator independent C1 și C2 Utilizator experimentat

COMPETENȚE

Competente dobândite la locul de munca

ADTF | Latex | Matlab | Python | Deep learning | Linux | MS Office

Competente de comunicare

Prezentari efectuate direct la sediul clientilor (Daimler, Continental ADC, Audi)

Competente organizatoriale/manageriale

responsabil de organizarea tehnica a echipei de proiect

DISTINCȚII ONORIFICE ȘI PREMII

Locul 1 la Sesiunea de Comunicarii Stiintifice, Mai 2014, pentru lucrarea "Tehnici de filtrare robusta folosite in detectia si clasificarea obiectelor de interes in secvente video din trafic".

Locul 1 la Sesiunea de Comunicari Stiintifice, Mai 2015, pentru lucrarea "Metoda de detectie a semnelor de circulatie acromatice"

PUBLICAȚII

[2021] **[OctoPath: An OcTree-Based Self-Supervised Learning Approach to Local Trajectory Planning for Mobile Robots](#)**

Autori: Trăsnea, B., Ginerica, C., Zaha, M., Macesanu, G., Pozna, C. and Grigorescu, S. | **Denumire a publicației/conferinței:** Sensors, 21(11)

[2019] **[GridSim: A vehicle kinematics engine for deep neuroevolutionary control in autonomous driving](#)**

Autori: Trăsnea, B., Marina, L.A., Vasilcoi, A., Pozna, C.R. and Grigorescu, S.M. | **Denumirea publicației/conferinței:** Third IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC)

[2019] **[AIBA: An AI Model for Behavior Arbitration in Autonomous Driving](#)**

Autori: Trăsnea, B., Pozna, C. and Grigorescu, S.M. | **Denumirea publicației/conferinței:** International Conference on Multi-disciplinary Trends in Artificial Intelligence

- [2020] [A survey of deep learning techniques for autonomous driving](#)
Autori: Grigorescu, S., Trăsnea, B., Cocias, T. and Macesanu, G. | **Denumirea publicației/conferinței:** Journal of Field Robotics
- [2019] [Neurotrajectory: a neuroevolutionary approach to local state trajectory learning for autonomous vehicles](#)
Autori: Grigorescu, S.M., Trăsnea, B., Marina, L., Vasilcoi, A. and Cocias, T. | **Denumirea publicației/conferinței:** IEEE Robotics and Automation Letters
- [2018] [A multi-platform framework for artificial intelligence engines in automotive systems](#)
Autori: Marina, L.A., Trăsnea, B. and Grigorescu, S.M., | **Denumirea publicației/conferinței:** 22nd International conference on system theory, control and computing (ICSTCC)
- [2020] [Cloud2Edge Elastic AI Framework for Prototyping and Deployment of AI Inference Engines in Autonomous Vehicles](#)
Autori: Grigorescu, S., Cocias, T., Trăsnea, B., Margheri, A., Lombardi, F., and Aniello, L. | **Denumirea publicației/conferinței:** Sensors 20, no. 19
- [2021] [LVD-NMPC: A Learning-based Vision Dynamics Approach to Nonlinear Model Predictive Control for Autonomous Vehicles. International Journal of Advanced Robotic Systems](#)
Autori: Grigorescu, S., Ginerica, C., Zaha, M., Macesanu, G. and Trăsnea, B. | **Denumirea publicației/conferinței:** International Journal of Advanced Robotic Systems, Volume 18, Issue 3
- [2021] [ObserveNet Control: A Vision-Dynamics Learning Approach to Predictive Control in Autonomous Vehicles](#)
Autori: Ginerica, C., Zaha, M., Gogianu, F., Busoniu, L., Trăsnea, B. and Grigorescu, S. | **Denumirea publicației/conferinței:** IEEE Robotics and Automation Letters
- [2019] [Deep grid net \(DGN\): A deep learning system for real-time driving context understanding](#)
Autori: Marina, L.A., Trăsnea, B., Cocias, T., Vasilcoi, A., Moldoveanu, F. and Grigorescu, S.M., | **Denumirea publicației/conferinței:** Third IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC)