

Universitatea Transilvania din Braşov
Facultatea Inginerie Electrică şi Ştiinţa Calculatoarelor
Departamentul Automatică şi Tehnologia Informaţiei

Poz. postului: 25
Disciplinele postului: Inteligenţă artificială,
Procesarea semnalelor, Robotică

FIŞA DE VERIFICARE A ÎNDEPLINIRII STANDARDELOR UNIVERSITĂŢII

Postul: Şef de lucrări, poziţia 25

Candidat: Bogdan SIBIŞAN (TRĂSNEA)
Funcţia actuală: Personal didactic asociat

Data naşterii: 02 septembrie 1991
Instituţia: Universitatea Transilvania din Braşov

1. Studii universitare (licenţă şi masterat)

Nr. crt.	Instituţia de învăţământ superior şi facultatea	Domeniul	Perioada	Titlul acordat
1	Universitatea <i>Transilvania</i> din Braşov Facultatea de Inginerie Electrică şi Ştiinţa Calculatoarelor	Automatică şi Informatică Aplicată	2010-2014	Inginer
2	Universitatea <i>Transilvania</i> din Braşov Facultatea de Inginerie Electrică şi Ştiinţa Calculatoarelor	Sisteme avansate în Automatică şi Tehnologii Informaticice	2014-2016	Master

2. Studii de doctorat

Nr. crt.	Instituţia organizatoare de doctorat	Domeniul	Perioada	Titlul ştiinţific acordat
1	Universitatea <i>Transilvania</i> din Braşov Facultatea de Inginerie Electrică şi Ştiinţa Calculatoarelor	Calculatoare şi Tehnologia Informaţiei	2017-2024	Doctor

3. Studii şi burse postdoctorale (stagii de cel puţin 6 luni)

Nr. crt.	Instituţia	Domeniul/ Specializarea	Perioada	Tipul de bursă

4. Standarde minimale ale universităţii

Post didactic (se menţine în tabel numai postul pentru care se candidează)	Realizări conform standardelor proprii ale universităţii
Şef de lucrări	(i) Titlul de doctor în domeniul Calculatoare şi tehnologia informaţiei a fost acordat prin

	ordinul Ministrului Educației Naționale nr. 3002 din 08.01.2025. Diploma 882/04.03.2025, seria J nr. 0063432, cu distincția „Summa cum laude”. (ii) Am publicat 11 articole în reviste cotate ISI Web of Science [1-11], dintre care 2 jurnale (poz. 1 – SRI 1,4 Q2 și poz. 2 - SRI 2,382 Q1 din lista de mai jos) și un survey cu 2134 citări la data completării acestei fișe. (iii) Conform diplomei de inginer Seria E Nr. 0017164 acordată de Universitatea Transilvania din Brașov nota examenului de diplomă este 9,87. Conform suplimentului la diploma mai sus menționată, media de promovare a anilor de studii este 9.72. Astfel, media de absolvire a ciclului de licență este: $\text{media} = (9.87 + 9.72) / 2 = \mathbf{9.80}$ (iv) Volumul de specialitate „Integrating sensor fusion and artificial intelligence techniques for advanced path planning of autonomous vehicles” este publicat la Editura Unitbv, având ISBN 978-606-19-1785-3.

Candidat,
Dr. ing. Bogdan SIBIȘAN



Referințe

1. Trasnea, B., Ginerica, C., Zaha, M., Macesanu, G., Pozna, C. and Grigorescu, S., „*OctoPath: An OcTree-Based Self-Supervised Learning Approach to Local Trajectory Planning for Mobile Robots*” Sensors, 21(11), p.3606, 2021.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000660671900001>

<https://www.mdpi.com/1424-8220/21/11/3606>

DOI: 10.3390/s21113606

SRI: 1,4, Q2

2. Grigorescu, S., Trasnea, B., Cocias, T. and Macesanu, G., 2020. „*A survey of deep learning techniques for autonomous driving*”. Journal of Field Robotics, 37(3), pp.362–386.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000496331600001>

<https://onlinelibrary.wiley.com/doi/10.1002/rob.21918>

DOI: 10.1002/rob.21918

SRI: 2,382, Q1

3. Trăsnea, B., Pozna, C. and Grigorescu, S.M., 2019, November. „*AIBA: An AI Model for Behavior Arbitration in Autonomous Driving*” In International Conference on Multi-disciplinary Trends in Artificial Intelligence (pp. 191–203). Springer, Cham.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000578470700017>

https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-030-33709-4_17

DOI: 10.1007/978-3-030-33709-4_17

4. Trasnea, B., Marina, L.A., Vasilcoi, A., Pozna, C.R. and Grigorescu, S.M., 2019, February. „*GridSim: A vehicle kinematics engine for deep neuroevolutionary control in autonomous driving*” In 2019 Third IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC) (pp. 443–444). IEEE.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000465234300082>

<https://ieeexplore.ieee.org/document/8675568>

DOI: 10.1109/IRC.2019.00091

5. Marina, L.A., Trasnea, B. and Grigorescu, S.M., 2018, October. „*A multi-platform framework for artificial intelligence engines in automotive systems*” In 2018 22nd International conference on system theory, control and computing (ICSTCC) (pp. 559–564). IEEE.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000465109800092>

<https://ieeexplore.ieee.org/document/8540753>

DOI: 10.1109/icstcc.2018.8540753

6. Grigorescu, S.M., Trasnea, B., Marina, L., Vasilcoi, A. and Cocias, T., 2019. „*Neurotrajectory: a neuroevolutionary approach to local state trajectory learning for autonomous vehicles*” IEEE Robotics and Automation Letters, 4(4), pp.3441–3448.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000477983400005>

<https://ieeexplore.ieee.org/document/8752412>

DOI: 10.1109/lra.2019.2926224

7. Marina, L.A., Trasnea, B., Cocias, T., Vasilcoi, A., Moldoveanu, F. and Grigorescu, S.M., 2019, February. „**Deep grid net (DGN): A deep learning system for real-time driving context understanding**”In 2019 Third IEEE International Conference on Robotic Computing (IRC) (pp. 399-402). IEEE.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000465234300064>

https://www.researchgate.net/publication/330412777_Deep_Grid_Net_DGN_A_Deep_Learning_System_for_Real-Time_Driving_Context_Understanding

DOI: 10.1109/IRC.2019.00073

8. Grigorescu, S., Cocias, T., Trasnea, B., Margheri, A., Lombardi, F., and Aniello, L., „**Cloud2Edge Elastic AI Framework for Prototyping and Deployment of AI Inference Engines in Autonomous Vehicles.**” Sensors 20, no. 19 (2020): 5450.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000586461200001>

<https://www.mdpi.com/1424-8220/20/19/5450>

DOI: 10.3390/s20195450

9. Grigorescu, S., Ginerica, C., Zaha, M., Macesanu, G. and Trasnea, B., „**LVD-NMPC: A Learning-based Vision Dynamics Approach to Nonlinear Model Predictive Control for Autonomous Vehicles. International Journal of Advanced Robotic Systems**”May 2021, International Journal of Advanced Robotic Systems, Volume 18, Issue 3.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000691288600001>

<https://journals.sagepub.com/doi/10.1177/17298814211019544>

DOI: 10.1177/17298814211019544

10. Ginerica, C., Zaha, M., Gogianu, F., Busoniu, L., Trasnea, B. and Grigorescu, S. „**ObserveNet Control: A Vision-Dynamics Learning Approach to Predictive Control in Autonomous Vehicles. IEEE Robotics and Automation Letters**”6(4), pp.6915-6922, 2021.

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000678343900031>

<https://ieeexplore.ieee.org/document/9479712>

DOI: 10.1109/LRA.2021.3096157

11. Trasnea, B., Macesanu, G., Grigorescu, S. and Cocias, T., „ **Smartphone based mass traffic sign recognition for real-time navigation maps enhancement**”, 2017 International Conference on Optimization of Electrical and Electronic Equipment (OPTIM) & 2017 Intl Aegean Conference on Electrical Machines and Power Electronics (ACEMP).

<https://www.webofscience.com/wos/woscc/full-record/WOS:000426909600178>

<https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/7975125>

DOI: 10.1109/OPTIM.2017.7975125